Presnosť na prvom mieste

OmniSLAM R8+

mobilný SLAM skener – farebný 3D laserový skener



Textúra s presnosťou na pixel

2 mm

hrúbka mračna bodov

Automatické modelovanie 3D sieťových (mesh) modelov

Milimetrová presnosť dynamického skenovania

OmniSLAM R8+ posúva mobilný 3D zber dát vďaka extrémnej presnosti a rýchlosti. Je ideálny pre geodéziu, mapovanie a modelovanie reality. Podporuje ručný režim, nesenie v batohu aj montáž na vozidlo – pre akúkoľvek úlohu.

VILLA s.r.o.
Ferdiša Kostku 56/24, 900 31 Stupava
Tel.: 0905 661 256
info@omnislam.sk | www.villa.sk

www.omnislam.sk

Výhradný autorizovaný predajca OmniSLAM na Slovensku
© 2026 OmniSLAM. Všetky práva vyhradené.
Slovenský preklad: VILLA s.r.o.

OmniSLAM

Presnosť na prvom mieste

Technické parametre (R8+)

VŠEOBECNÉ PARAMETRE SYSTÉMU

batérie	2 ks
výdrž batérie	3 h
úložisko	1 TB
zorné pole (FOV)	360° × 280°
hmotnosť	nosený: 8,7 kg v ruke: 2,1 kg
režim prevádzky	batoh, ručný
zobrazenie v reálnom čase	áno
vyhodnotenie presnosti	áno
navádzanie k vlícovacím bodom (GCP)	áno
odstránenie pohybujúcich sa objektov	áno
max. doba skenovania (odporúčaná)	2 h
bez uzatvárania slučiek (loop-free)	áno
voľný (agilný) pohyb	áno
prevádzková teplota	−25 °C až +65 °C
skladovacia teplota	−25 °C až +65 °C
vstupné napätie	12 – 16,8 V
príkon	100 W
kapacita batérie	6 875 mAh

MRAČNO BODOV

hrúbka mračna bodov	2 mm
absolútna presnosť	H: 1,8 cm V: 2,5 cm
relatívna presnosť	milimetrová
opakovateľná presnosť	2 cm
hustota mračna bodov	250 000 bodov/m² (max.)
presnosť horizontácie / vertikálneho uhla	0,005°

IMU

frekvencia aktualizácie IMU	200 Hz
počiatočný bias	akcelerometer: ±0,004 g gyroskop: ±0,01°/s
chyba zarovnania	akcelerometer: ±0,05° gyroskop: ±0,08°

VÝSTUPNÉ FORMÁTY DÁT

mračno bodov	laz, las, e57
panoramatický snímok	jpg
3DGS	ply, ogs
sieťový (mesh) model	osgb, obj

GNSS

frekvenčné pásma	
GPS	L1/L2/L5
BDS	B1I/B2I/B3I/B1C/B2a/B2b
GLONASS	G1/G2/G3
GALILEO	E1/E5a/E5b/E6
QZSS	L1/L2/L5/L6
SBAS	L1/L5
IRNSS	L5
RTK (Real Time Kinematic)	H: 8 mm + 1 ppm RMS V: 15 mm + 1 ppm RMS

LIDAR

trieda lasera	trieda 1, bezpečný pre oči
dosah	0,05 až 120 m
počet kanálov	32
horizontálne zorné pole	360°
vertikálne zorné pole	31° (−16° až +15°)
počet bodov za sekundu	640 000
vlnová dĺžka	905 nm
horizontálne uhlové rozlíšenie	0,18° (10 Hz)
dosah podľa odrazivosti	80 m pri 10 % odrazivosti (kanály 9 až 24) 50 m pri 10 % (kanály 1 až 8, 25 až 32)

KAMERA

rozlíšenie	6528 × 3264
efektívne pixely	21 MP
veľkosť snímača	1″
clona	F2,2
zorné pole (FOV)	360° × 360°

SPRIEVODNÝ SOFTVÉR

OmniSLAM Capturer	zber dát
OmniSLAM Viewer	vizualizácia mračna bodov; vizualizácia trajektórie; prezeranie panoramatických snímok; vizualizácia 3DGS
OmniSLAM Mapper	spracovanie mračna bodov; spracovanie 3DGS
OmniSLAM Modeler	automatické modelovanie

* Uvedené údaje zodpovedajú typickým testovacím podmienkam. Podrobnosti o meraní vám radi poskytneme – kontaktujte nás.

© OmniSLAM. Ilustrácie, popisy a technické parametre nie sú záväzné a môžu sa zmeniť. Všetky ochranné známky a obchodné názvy patria príslušným vlastníkom. Slovenský preklad: VILLA s.r.o.

VILLA s.r.o.
Ferdiša Kostku 56/24, 900 31 Stupava
Tel.: 0905 661 256
info@omnislam.sk | www.villa.sk

www.omnislam.sk

Výhradný autorizovaný predajca OmniSLAM na Slovensku

© 2026 OmniSLAM. Všetky práva vyhradené.
Slovenský preklad: VILLA s.r.o.