Presnosť na prvom mieste

OmniSLAM RM

mobilný SLAM skener – farebný 3D laserový skener v nevýbušnom vyhotovení



Centimetrová presnosť

4 h
prevádzky

Správa o presnosti a navádzanie k vlícovacím bodom (GCP)

Mobilný nevýbušný 3D laserový skener SLAM RM je určený na zber dát s centimetrovou presnosťou v prostrediach s nebezpečenstvom výbuchu, ako sú podzemné uhoľné bane a nebezpečné chemické prevádzky. Zaznamenáva husté mračná bodov banských chodieb a šácht, čo umožňuje analýzu priečnych rezov, meranie objemu vyťažených priestorov (stariny) a určenie osi chodby.

VILLA s.r.o.
Ferdiša Kostku 56/24, 900 31 Stupava
Tel.: 0905 661 256
info@omnislam.sk | www.villa.sk

www.omnislam.sk

Výhradný autorizovaný predajca OmniSLAM na Slovensku
© 2026 OmniSLAM. Všetky práva vyhradené.
Slovenský preklad: VILLA s.r.o.

Technické parametre (RM)

VŠEOBECNÉ PARAMETRE SYSTÉMU

výdrž batérie	4 h
úložisko	1 TB
zorné pole (FOV)	360° × 280°
hmotnosť	ručný modul: 2,2 kg batériový box: 5,2 kg
režim prevádzky	ručný
zobrazenie v reálnom čase	áno
vyhodnotenie presnosti	áno
navádzanie k vlícovacím bodom (GCP)	áno
odstránenie pohybujúcich sa objektov	áno
max. doba skenovania (odporúčaná)	2 h
bez uzatvárania slučiek (loop-free)	áno
voľný (agilný) pohyb	áno
prevádzková teplota	0 °C až +40 °C
skladovacia teplota	0 °C až +40 °C
stupeň krytia	IP54
vstupné napätie	12,9 V
príkon	60 W
kapacita batérie	9 000 mAh

VÝSTUPNÉ FORMÁTY DÁT

mračno bodov	laz, las, e57
panoramatický snímok	jpg
3DGS	ply, ogs

SPRIEVODNÝ SOFTVÉR

OmniSLAM Capturer	zber dát
OmniSLAM Viewer	vizualizácia mračna bodov; vizualizácia trajektórie; prezeranie panoramatických snímok; vizualizácia 3DGS
OmniSLAM Mapper	spracovanie mračna bodov; spracovanie 3DGS

LIDAR

trieda lasera	trieda 1, bezpečný pre oči
dosah	0,05 až 120 m
počet kanálov	32
horizontálne zorné pole	360°
vertikálne zorné pole	31° (−16° až +15°)
počet bodov za sekundu	640 000
vlnová dĺžka	905 nm
horizontálne uhlové rozlíšenie	0,18° (10 Hz)
dosah podľa odrazivosti	80 m pri 10 % odrazivosti (kanály 9 až 24) 50 m pri 10 % (kanály 1 až 8, 25 až 32)

KAMERA

rozlíšenie	6528 × 3264
efektívne pixely	21 MP
veľkosť snímača	1″
clona	F2,2
zorné pole (FOV)	360° × 360°

IMU

frekvencia aktualizácie IMU	200 Hz
počiatočný bias	akcelerometer: ±0,004 g gyroskop: ±0,01°/s
chyba zarovnania	akcelerometer: ±0,05° gyroskop: ±0,08°

MRAČNO BODOV

hrúbka mračna bodov	1 cm
absolútna presnosť	3 cm
relatívna presnosť	1 cm
opakovateľná presnosť	2 cm
hustota mračna bodov	10 000 bodov/m²
presnosť horizontácie / vertikálneho uhla	0,015°

* Uvedené údaje zodpovedajú typickým testovacím podmienkam. Podrobnosti o meraní vám radi poskytneme – kontaktujte nás.

© OmniSLAM. Ilustrácie, popisy a technické parametre nie sú záväzné a môžu sa zmeniť. Všetky ochranné známky a obchodné názvy patria príslušným vlastníkom.
Slovenský preklad: VILLA s.r.o.

VILLA s.r.o.
Ferdiša Kostku 56/24, 900 31 Stupava
Tel.: 0905 661 256
info@omnislam.sk | www.villa.sk

© 2026 OmniSLAM. Všetky práva vyhradené.
Slovenský preklad: VILLA s.r.o.